# 3 ロールコーター可視化実験による液膜外観評価

## Visualization Study of Liquid Surface Stability for Full Reverse 3-Roll Coater with Rigid Gravure Roll

小林 弘和KOBAYASHI HirokazuJFE スチールスチール研究所圧延・加工プロセス研究部主任研究員(副課長)佐々木成人SASAKI MasatoJFE スチールスチール研究所機械研究部主任研究員(課長)

### 要旨

製品外観の安定化・美麗化はものづくりを行う上で重要であり、鋼板へのコーティング外観も例外ではない。一 方で薄膜化や高速化による製造コスト削減の要求もある。ロール表面に小さな凹凸(セル)を加工したグラビアロー ルを用いるリバース回転方式のロールコーターはセルからの一定量の液の転写が行えるため、高速での薄膜塗布に 関してフラットロールを用いる方式より有利である。しかしグラビアロールは、ロール間の液メニスカスの流れが 複雑となり、これまで系統的な研究が行われていない。本研究では、ロール周速及び塗布液物性を変更したコーティ ング液膜外観の可視化実験を行い、3ロールコーターの外観安定条件を明らかにした。

### Abstract:

A reverse gravure roll system has a capability coating a thin layer film at high line speed easier than a flat roll coating system because only the liquid entering the gravure cell is transferred to the next roll or substrate. However, the existence of the gravure cell complicates the flow between the rolls. To our knowledge, no systematic study in the literature has explored this condition in depth. In the present study, the flow between a reverse deformable roll and a solid stainless steel gravure roll is visualized in order to determine how the uniformity of coating in the high roll speed region is affected by operating parameters: the speed ratio between the rolls and the properties of the coating liquid. The range for coating uniformity is compared with the case of a gap control system. The results show that the stable region can be expanded by using the reverse gravure roll system.

### 1. はじめに

コーティング方式には、ロールコーター、カーテンコー ター、スロットコーター、スライドコーター、ナイフコーター といった様々な手法がある。その中でも鋼板へのコーティン グには、ロール方式がよく利用される。これは薄鋼板の製造 ラインでは、基材の厚みやライン速度が頻繁に切り替わるた め、スロットやカーテン方式では塗布量の切り替えを安定的 に行うことが難しいこと、鋼板とスロット先端とのギャップ を制御することが難しいことに起因する。

ロールコーターの例として,図1に3ロールコーターの模 式図を示す。各ロールは接触する位置において,逆方向に 回転するリバース方式である。剛体のピックアップロール (PR)が塗布液をくみ上げ,メーターリングロール (MR) が余剰な液を掻き落とし液量の調整を行う。MR と PR 間は 隙間 (ギャップ)や押し付け圧 (ニップ圧)により調整を行 う。アプリケーターロール(AR)は弾性体ロールであり,コー ティング液を鋼板へと転写する。 コーティングプロセスにおいて,重要なポイントは付着量 と外観の制御である。付着量は皮膜の要求性能によって決 定され,液濃度や塗布する液膜厚みによって調整される。し かし不適切な条件で塗布を行うと外観欠陥が発生する。図2 にリビングと呼ばれるロールコーターでよく見られるスジ状 の外観欠陥例を示す。

ロールが接触する位置において同じ方向に回転するフォ ワードロールコーターの外観安定条件は、従来の研究で明 らかになっている。Benkreira<sup>1)</sup>, Ruschak<sup>2,3)</sup>, Coyle<sup>4)</sup>, CarvalhoとScriven<sup>5)</sup> らは、キャピラリー数(Ca 数)とロー ル間ギャップとロール径の比により、フォワードロールコー ターの安定条件が評価できることを示している。しかし残念 ながら、鉄鋼プロセスにおける一般的なライン速度では、ほ とんどがリビング発生条件となってしまう。

一方,リバースロールコーターでは,高い Ca 数において も外観安定条件が存在するため,高速コーティングにおい て広く利用されている。リバースロールの安定条件について は,Coyle<sup>6)</sup>が主にロールギャップの影響に着目して検証を 行っている。しかしながら弾性体ロールに剛体のグラビア ロールを押し付ける3ロールコーターの安定条件について



図 1 フルリバース 3 ロールコーター Fig. 1 Sketch of reverse 3-roll coater

### は、十分に理解されていない。

グラビアロールからの液の転写に関して, Hanumanthu と Scriven<sup>7)</sup>, Pulkrabek と Munter<sup>8)</sup>, Hoda と Kumar<sup>9)</sup>, Dodds<sup>10)</sup> らは,実験観察やシミュレーションにより現象を 定性的に検証している。しかし鋼板の実製造プロセスにお いて,液物性を含めた定量的な操業条件を決定するための 系統的な研究は行われていない。本研究では,これらを明 確にすることを目的として,塗布液の物性および方式を変更 したロールコーティング実験を行い,液膜の安定条件を評 価した。

### 2. 実験条件と方法

剛体グラビアロールに弾性体ロールの押し付けを行う3 ロールコーターに関して,塗布後液膜の外観安定条件を明 確にするため,回転するループ状の鋼帯への塗布実験を実 施した。実験装置の概略を図3に示す。また実験条件を表1 に示す。実験装置は、3ロールコーターとループ状の鋼帯を



図 2 外観欠陥例(リビング) Fig. 2 Example of appearance defect

回転させるドライブユニットから構成される。ドライブユ ニットはバックアップロール (BR),ステアリングロール (SR),テンションロール (TR)から構成され,BRとTR は 自由回転ロールである。張力は  $1.0 \text{ kg/mm}^2$ で調整し,鋼帯 には厚さ 0.2 mm の錫めっき鋼板を使用した。ライン速度は 100~300 m/minの範囲で設定した。AR と MR は鉄芯にウ レタンゴムを巻き付けた弾性体ロールを使用した。PR は剛 体のグラビアロールである。グラビアロールには V字形状 の溝を斜線状に加工したものを用いた。グルーブの間隔は  $254 \mu \text{m}$ ,溝深さは  $70 \mu \text{m}$  である。MR と PR 間はニップ圧

### 表1 実験基材と塗布液とロールの仕様

### Table 1 Specifications of strip, solutions, and rolls

Strip specification	Tin plate steel, $W300 \times t0.2$ (mm)
Coating liquid	Newtonian fluid
Roll specification	Diameter: 250 mm, Width: 250 mm
Pickup roll specification	Rigid roll (flat roll or gravure roll)



### 図3 実験装置概略

Fig. 3 Sketch of experimental set-up

で制御され,制御範囲は 5~10 kgf とした。鋼帯に塗布する 液膜厚みは,ニップ圧とロール周速によって調整できる。 PR と AR 間のニップ圧は 15 kgf, AR と鋼板間のニップ圧は 20 kgf に設定した。

また別条件として, MR と PR に剛体のフラットロールを 用いた実験も実施した。その場合, MR と PR 間はギャップ で制御され, 60~100 µm の間で調整した。液膜厚みは, ロー ル間ギャップとロール周速により調整される。ゴムロールは 全て同一仕様で, ゴム厚みは 30 mm, ゴム硬度はショア A 硬度で 55 度である。

液膜厚みは,SRに設置したブレードにより掻き落とした 液の流量と計測時間から換算した。塗布液として使用した 液は,全て水系溶液でニュートン流体である。表面張力は 31~45 mN/m,粘性係数は1.0~2.7 mPasの範囲で調整した。 液物性の調整は,水溶液中の固形分比率の変更により行っ た。固形分比率は,3.5~7.0%で調整した。

液膜の外観観察には、高速度カメラ(Photoron Fast Cam MAX)を使用した。カメラには所望の倍率が得られる光学 レンズを用い、視野上で液膜を可視化できるよう照明の角 度を調整した。高速度カメラは、2000フレーム/秒で撮影 を行った。

### 実験結果と考察

液膜外観への MR 周速の影響を検証する実験を実施した。 AR 周速 ( $V_{AR}$ ) と鋼板速度 ( $V_{IS}$ )の比は 1.0,液膜厚みは 7 $\mu$ m と 9 $\mu$ m である。PR をフラットロールまたはグラビア ロールとした条件における鋼板上の液膜外観を図4に示す。

液膜外観は、フラットロール方式(ギャップ制御)と比較 してグラビア方式(ニップ圧制御)の方が良好であった。ま たギャップ制御方式では、PR周速(V<sub>PR</sub>)に対しMR周速(V<sub>MR</sub>) の遅い条件で太いスジ模様(リビング)が発生した。これ は MR と PR 間の液メニスカスの振動によるものと推定でき る。ギャップ制御方式では、V<sub>MR</sub>/V<sub>PR</sub> が小さい条件ほどリビ ングが発生しやすく、大きい条件ほど液膜は安定へと向か うことが知られている<sup>6)</sup>。一方、グラビアロールでは V<sub>MR</sub>/V<sub>PR</sub> が小さい条件においても液膜外観は均一であった。 これはグラビアロールとニップ圧制御を用いることで、MR と PR 間の液メニスカスが安定化したことが原因である。実 際、ニップ圧制御方式において V<sub>MR</sub> は液膜外観に全く影響 しなかった。これはグラビアセルに入った液のみが転写され ていることに起因しており、グラビアロール方式がより均一 な液膜を塗布できることを示した。

またグラビアセルの容積に対する鋼板上への塗布液の転 写率は約0.4であった。PRからARへの液の転写に関して, MRで掻き落とされた後,つまりグラビアセルが完全に液で 満たされていない状態のため,PRからARへの転写率は0.4 以上であったといえる。

フォワード回転コーターでは、Carvalho ら<sup>5)</sup> により弾性 体ロール、剛体ロールの両方でリビングの臨界点が比較さ れている。ロール間ギャップの狭い条件では、弾性体ロー ルの臨界 Ca 数は、剛体ロールより高くなる。したがって弾 性体ロールでは、より速いライン速度において剛体ロールよ り美麗な外観が得られる。本研究はリバース回転方式であ



図4 液膜外観(高速度カメラ画像)





図 5 コーティング安定条件と液膜外観 Fig. 5 Stability diagram and liquid surface on strip

るが, グラビアロールという点だけではなく, 弾性体ロール (ロール間のギャップが負)という点も液膜の安定化に影響 した可能性が示唆される。

図5にリバースグラビアロール方式における外観安定範囲と液膜外観を示す。塗布液の粘性係数は1.0 mPas,表面 張力は45 mN/mである。液膜厚みは8µm一定とした。コー ティング外観の安定条件はロール周速比により整理することができ、VARとVPRが速い条件で安定領域は拡大した。不 安定条件として、ロール間の液メニスカス圧力が液側から 表面側に増加した場合、液膜は不安定になる。リバースロールにおいてロール周速比が増加すると、この圧力勾配が表 面から液側に増加する。この結果、メニスカスは安定へと 向かうため、VARとVPRの増加は安定領域拡大に寄与したと 説明できる。ロール周速比が安定領域にある場合、図5下 側b)のように液膜は均一な外観となる。しかしVPRがVAR に対し低下すると、図5下側 c) に示すように AR と PR 間 のメニスカス振動によりスジ状のリビングが発生する。V<sub>AR</sub> がライン速度に対し低下した場合、図5下側左 a) に示すよ うに AR と鋼板間でリビングが発生する。また V<sub>AR</sub> がより速 い条件では、図5の下側右 d) に示す擦れ状模様の外観欠 陥が発生した。これは AR の回転力により AR と鋼板間の液 メニスカスの流れが乱流状態となっていることが原因と考 えられる。一方、スジ状の欠陥であるリビングの見られる条 件では、液メニスカスは層流に近いと考えられる。これらの 結果から、リバースグラビアロール方式において、液膜外観 の安定化にはロール周速を適正化する必要があることがわ かった。

図6にグラビアロール方式におけるAR上の液膜外観を示 す。AR 周速とライン速度の比は 1.0, 液膜厚みは 10 μm で ある。この実験では、3種類の塗布液を用いた。図7に各液 物性の関係を,表2に各液物性の数値を示す。液1は低粘 度で高表面張力,液3は高粘度で低表面張力,液2はその 中間程度である。図6からロール周速と粘性係数、表面張 力が液膜の均一性に影響していることがわかる。コーティン グ外観は、粘性係数が低いほど、表面張力が高いほど改善<br /> する。メニスカスへの粘性力と表面張力の影響を表す無次 元数としてキャピラリー数 ( $Ca = \mu V_{AR}/\sigma$ ) がある。ここで  $\mu$ は粘性係数 $\sigma$ は表面張力,  $V_{AR}$ はAR 周速を示す。Ca 数 が小さいということは、粘性力に対し表面張力が支配的で あることを示す。表面張力は液膜界面の安定に寄与してお り、低Ca数ではより均一な液膜となる。また VPR が速い場合、 リビングの縞模様が減少している。これは前に説明した液メ ニスカスの圧力勾配の影響による。実験結果は、VPR の増加 と Ca 数の低減が、リバース3 ロールコーターの安定領域拡 大に寄与することを示している。これら結果から液物性と ロール周速が液膜安定性に与える影響が明らかになった。

図8に3種類の塗布液について鋼板上への塗布量の相関 を示す。図中のプロットは実験値で,線は各塗布液につい て線形近似した結果である。○で囲まれたプロットは図6右



図 6 AR 上の液膜外観(高速度カメラ) Fig. 6 High speed camera pictures of liquid surface on applicator roll





Fig. 7 Properties of coating liquids

表 2 塗布液の物性値 Table 2 Properties of coating liquids

Туре	Non-volatile (%)	Viscosity (mPa · s)	Surface tension (mN/m)	μ/σ (-)
Liquid ①	5	1.4	43	1
Liquid 2	6	1.9	36	1.6
Liquid ③	7	2.7	31	2.7



図8 ロール周速比と鋼板上の液膜厚みの関係

Fig. 8 Relationship between roll speed ratio and liquid film thickness on the strip ( $T_{wet}$ : wet thickness on the strip)

側の条件,□で囲まれたプロットは図6左側の条件を示す。 横軸は MR と PR の周速比であり,これは塗布液の掻き揚げ 量と掻き落とし力の相関を表している。縦軸は鋼板上の液 膜厚み  $T_{wet} \ge V_{PR}/V_{AR}$  との比であり,これは PR から AR に 転写される液量の相関を表している。AR と鋼板の速度比は 1.0 である。塗布液の汲み上げ量に対する掻き落とし力  $(V_{MR}/V_{PR})$ の増加に伴い,液転写量 $(T_{wet}/(V_{PR}/V_{AR}))$ が減 少する関係にあることがわかる。更に液物性の影響につい て,高粘性係数で低表面張力の場合,液転写量が増加する 傾向にあることがわかった。セルに残存する液量と Ca 数の 関係は,Yin と Kumar<sup>11</sup>, Hoda と Kumar<sup>9</sup> によって検証さ



### 図9 外観安定 Ca 数と実験条件





図 10 ギャップ制御フラットロール方式の安定条件 Fig. 10 Stability diagram for Gap control coater with flat roll<sup>6)</sup>

れており, Ca 数の増加に伴いセルに残存する液量は増加す る。これら研究報告から,高粘性係数,低表面張力(Ca 数 増加)において,MRで掻き落とされた後のグラビアセル内 に残った液量は増加していると考えられる。そのためPRか らARへの液転写量がCa数増加に伴い増加したと考えられ る。この結果は,PRからARへの液転写量は,PRセルに入っ ている初期液量の影響を強く受けることを示唆している。

実験で得られたグラビアロールの外観安定条件を**図9**に 示す。プロットは実験条件である。安定領域は, *V<sub>PR</sub>/V<sub>AR</sub> が*小さいほど, Ca 数が増加するほど狭くなる。しかし *V<sub>PR</sub>/V<sub>AR</sub>* が大きい領域では,安定領域が存在した。均一塗布には PR 周速の増加が必要であり,その安定領域は Ca 数とロール周 速比で整理できることがわかった。

次にリバースロールコーターにおいて、フラットロールを 用いたギャップ制御方式の外観安定領域<sup>6)</sup>を図 10 に示す。



図 11 フラットロール間の液メニスカスイメージ

Fig. 11 Sketch of meniscus for gap control coater with flat roll



図 12 グラビアロールの液メニスカスイメージ Fig. 12 Sketch of meniscus for nip pressure control coater with gravure roll

本研究の実験範囲(図9)において、ギャップ制御方式では、 ほとんどがリビングまたはカスケード欠陥の条件となる。し かしながらニップ圧制御のグラビアロール方式であれば、安 定条件が存在した。ニップ圧制御方式の外観安定領域は、 低 Ca 数においてギャップ制御方式より大きい。加えて高い *V<sub>PR</sub>/V<sub>AR</sub>*比においてもカスケード欠陥の発生は見られなかっ た。これらの結果は、グラビアロールの使用により外観安定 領域が拡大することを示している。

理由については、ロール間の液メニスカスにおける微小な 振動を考察することで解釈できる。図11にフラットロール 間の液メニスカス模式図を、図12に剛体のグラビアロール と弾性体ロール間のメニスカスの模式図を示す。ここで x は水平方向, y はロール幅方向, z は重力方向の座標, m は メニスカスの位置, ε は微小変位を示す。メニスカスにおけ る圧力境界条件は、次式で表せる<sup>12)</sup>。

$$P_m + \frac{\sigma}{r_m} = P_0 \qquad (1)$$

ここで  $P_{\rm m}$ ,  $P_0$ ,  $\sigma$ ,  $r_{\rm m}$  は, それぞれメニスカスの圧力, 雰囲気の圧力, 塗布液の表面張力, メニスカスの曲率半径 である。微小変位はメニスカスの振動によって生じ, この振 動がリビングのスジ状欠陥となって現れる。メニスカスの位 置が  $\epsilon$  動いた場合, z 方向の力のつり合いは次式で表現でき る。

$$F_{z} = P_{m+\varepsilon} + \frac{\sigma}{r_{m+\varepsilon}} - P \qquad (2)$$

z=mの点で展開して線形化すると次式が成立する。

$$P_{m+\varepsilon} = P_m + \varepsilon \frac{dP}{dz} + O\left(\varepsilon^2\right) \quad \dots \qquad (3)$$

$$\frac{1}{r_{m+\varepsilon}} = \frac{1}{r_m} - \frac{\varepsilon}{r^2} \frac{dr}{dz} + O(\varepsilon^2) \qquad (4)$$

従って(1)式を用いると(2)式は次のようになる。

$$F_{z} = \varepsilon \left( \frac{dP}{dz} - \frac{\sigma}{r^{2}} \frac{dr}{dz} \right) \quad \dots \tag{5}$$

もし  $F_z > 0$  の場合, 攪乱は大きくなり, 不安定条件として 次式が成立する。

$$\frac{dP}{dz} > \frac{\sigma}{r^2} \frac{dr}{dz} \quad \dots \tag{6}$$

もしメニスカスが攪乱に対し安定であるなら, m+ε は m に戻る。その場合, F₂ は負でなければならず, 表面張力が 高く, 曲率半径が小さいほど安定となる。液の表面張力は 変化しないため, 外観安定化に対して曲率半径が変化した と考えられる。つまり図 12 のニップ圧制御のグラビアロー ル方式では, 図 11 のギャップ制御コーターと比較し, ロー ル間液メニスカスの曲率半径が小さくなることによって, 外 観安定領域が拡大したと解釈できる。

### 4. おわりに

リバースグラビアロールコーターにおいて,液膜外観の安 定条件を検証するため,ロールコーター装置を用いた液膜 外観の可視化実験を実施し,均一塗布へのロール周速およ び塗布液物性の影響を明らかにした。

PR に剛体グラビアロールを用いたニップ圧制御方式において, MR 周速はリビングに影響しないことがわかった。また均一塗布に適したロール周速を明らかにし,その安定領域が Ca 数と PR/AR 周速比で表現できることを示した。

またニップ圧制御のグラビアロール方式において, ギャッ プ制御のフラットロール方式と比較して, 外観安定領域が 拡大することがわかった。これはグラビアロール方式におい て, 剛体 PR と弾性体 AR 間のメニスカスの曲率半径が小さ くなることが理由と考えられる。

#### 参考文献

- Benkreira, H.; Edwards, MF.; Wilkinson, WL. Ribbing Instability in the Roll Coating of Newtonian Fluids. Plast. Rubber Proc. Appl. 1982, vol. 2, p. 137–144.
- Ruschak, KJ. Boundary Conditions at a Liquid/Air Interface in Lubrication Flows. J. Fluid Mech. 1982, vol. 119, p. 107–120.
- Ruschak, KJ. Coating Flows. Ann. Rev. Fluid Mech. 1985,vol. 17, p. 65–89.
  Coyle, DJ. Roll Coating Flows 2: The Ribbing Instability. Ind. Coat. Res.
- 1992, vol. 2, p 33-45.
- Carvalho, MS.; Scriven, LE. Deformable Roll Coating Flows: Steady State and Linear Perturbation Analysis. J. Fluid Mech. 1997, vol. 339, p. 143–172.

- Coyle, DJ.; Macosko, CW.; Scriven, LE. The Fluid Dynamics of Reverse Roll Coating. AIChE J. 1990, vol. 36 (2), p. 161–174.
- Hanumanthu, R.; Scriven, LE. Coating with Patterned Rolls and Rods. Tappi J. 1996, vol. 79, p. 126–138.
- Pulkrabek, WW.; Munter, JD. Knurl Roll Design for Stable RotogravureCoating. Chem. Eng. Sci. 1983, vol. 38 (8), p. 1309–1314.
- Hoda, N.; Kumar, S. Boundary Integral Simulations of Liquid Emptying from a Model Gravure Cell. Phys. Fluid. 2008, 20 092106.
- Dodds, S.; Carvalho, MS.; Kumar, S. The Dynamics of Three-Dimensional Liquid Bridges with Pinned and Moving Contact Lines. J. Fluid Mech. 2012, vol. 707, p. 521–540.
- Yin, X.; Kumar, S. Flow Visualization of the Liquid-Emptying Process in Scaled-up Gravure Grooves and Cells. Chem. Eng. Sci. 2006, vol, 61, p. 1146–1156.
- Savage, MD. Meniscus Instability and Ribbing. Ind. Coat. Res. 1992, vol. 2, p. 47–58.





小林 弘和

佐々木 成人